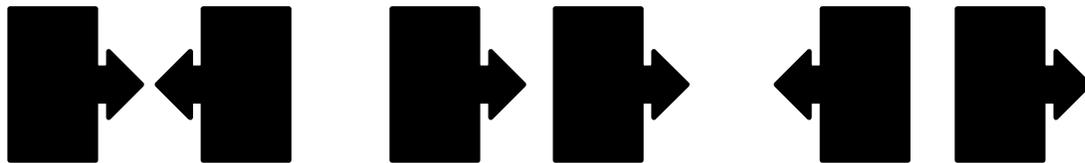


Prof. Dr. Alfred Toth

## Konverse und nicht-konverse Orientierungen

1. Die Orientiertheit ist innerhalb der systemtheoretisch begründeten Objekttheorie (vgl. Toth 2012) bekanntlich eine der Objektinvarianten (vgl. Toth 2013). Stehen sich zwei Systeme  $S_i$  und  $S_j$  gegenüber, so daß also  $\Delta[S_i, S_j] \neq 0$  ist (z.B. bei relativ zu solcherweise angeordneten reihigen Häusern exessiven Gassen), so gibt es bezüglich Orientiertheit für jedes Paar von Systemen  $[[S_i, S_j]$  die folgenden drei Möglichkeiten.



Typus I

Typus II

Typus III

### 2.1. Typus I



Rue de la Bûcherie, Paris

## 2.2. Typus II



Rue des Grands Degrés, Paris

## 2.3. Typus III



Passage de Clichy, Paris

## Literatur

Toth, Alfred, Systeme, Teilsysteme und Objekte I-IV. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2012

Toth, Alfred, Objekttheoretische Invarianten I-II. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2013  
13.9.2014